

姓名	苏鹏	性别	男	职称	教授
最后学历	研究生	最后学位	博士	获学位单位	北京航空航天大学
任硕导时间	2017	任博导时间	无	E-mail	supeng@bistu.edu.cn
所属学科及学科方向	机械工程			研究方向 1	医疗机器人技术
	智能机械装备设计			研究方向 2	智能机械装备设计与控制
工作经历	1. 2016.07-至今, 北京信息科技大学, 机电工程学院、研究生院、人事处, 讲师、副教授、教授 2. 2018.02-2020.09, 国家康复辅具研究中心、北京航空航天大学, 博士后 3. 2018.07-2018.08, 英国 Strathclyde 大学, 生物医学工程系, 访问学者 4. 2017.09-2018.06, 北京航空航天大学, 生物与医学工程学院, 国内访问学者				
科研项目情况	1. 国家自然科学基金项目, 仰卧位侧翻辅助机器人的人-机运动协同设计与耦合性研究, 2021.01-2023.12, 主持 2. 国家重点研发计划项目子课题, 甲状腺肿瘤微创手术机器人手术方案及量化评估体系, 2019.8-2022.12, 主持 3. 北京市自然科学基金-海淀原始创新联合基金项目, 膝内翻矫形外固定机器人的机构设计及安全操控研究, 2020.1-2022.12, 主持 4. 企事业单位委托项目, 可调喷管运动机构设计及仿真, 2024.01-至今, 主持 4. 企事业单位委托项目, 膝关节自动牵伸器加工试制技术服务, 2023.12-至今, 主持 6. 企事业单位委托项目, 高端仓库流程化**系统研发, 2021.7-至今, 主持 7. 企事业单位委托项目, 空间站燃烧柜气/固体**方案设计, 2019.6-2023.06, 主持 8. 企事业单位委托项目, 骨外固定器肌骨矫正分析及控制开发, 2021.08-2023.08, 主持 9. 企事业单位委托项目, 二便护理机系统结构设计与优化, 2021.8-2023.07, 主持 10. 企事业单位委托项目, 探测机械臂**研制, 2019.9-2022.6, 主持 11. 中国科协“青年人才托举工程”项目, 2016.01-2019.12, 主持 12. 北京市属高校“青年拔尖人才”项目, 2016.01-2019.12, 主持 等				
主要科研成果	1. Peng Su, Qinglong Lun, Da Lu, Qiulong Wu, Tian Liu, Leiyu Zhang. Biomechanical changes on the typical sites of pressure ulcers in the process of turning over from supine position: theoretical analysis, simulation, and experiment. Annals of Biomedical Engineering, 2022, 50(6):654-665. (SCI) 2. Peng Su, Chao Yue, Likun Cui, Qinjian zhang, Baoguo Liu, Tian Liu. Quasi-static mechanical properties and continuum constitutive model of the thyroid gland. Journal of Functional Biomaterials, 2022, 13, 283. (SCI) 3. Peng Su, Sikai Wang, Li Zhang, Yuliang Lai, Leiyu Zhang. Screw Analysis, Modeling and Experiment on the Mechanics of Tibia Orthopedic with the Ilizarov External Fixator. Micromachines, 2022, 13, 932. (SCI) 4. Peng Su, Jiang Li, Chao Yue, Tian Liu, Baoguo Liu, Jian Li. Preoperative positioning planning for a robot-assisted minimally invasive surgical system based on accuracy and safety. International Journal of Medical Robotics and Computer Assisted Surgery, 2022, e2405. (SCI) 5. Peng Su, Yuelin Zhang, Qinglong Lun, Chao Ma, Yi Liu, Leiyu Zhang, Long Huang. Design and Load Kinematics Analysis of Rollover Rehabilitation Mechanism Fitting Human Motion Curve. Micromachines, 2022, 13, 2064. (SCI) 6. Peng Su, Da Lu, Shijing Deng, Leiyu Zhang, Yuxin Hao, Yang Yang. Three-dimensional biomechanical modeling and simulation of trephine cutting cornea for keratoplasty. Acta of Bioengineering and Biomechanics, 2018, 20(2). (SCI)				

	<p>7. Peng Su, Yang Yang, Leiyu Zhang, Long Huang. Biomechanical simulation of needle insertion into cornea based on distortion energy failure criterion. Acta of Bioengineering and Biomechanics, 2016, 18(1). (SCI)</p> <p>8. Peng Su, Shijing Deng, Long Huang, Yanming Song, Xiaoyu Liu, Yang Yang. Analysis and Evaluation of a Robotic Trephination in Penetrating Keratoplasty. Journal of Medical Devices, 2016, 10(2). (SCI)</p> <p>9. Peng Su, Yang Yang, Jingjing Xiao, Yanming Song. Corneal hyper-viscoelastic model: derivations, experiments, and simulations. Acta of Bioengineering and Biomechanics, 2015, 17(2), 73-84. (SCI)</p> <p>10. Meichun Wang, Peng Su*, Qiang Guo, Peili Wang, Sikai Wang, Qinran Zhang. ECG Feature Wave Recognition Based on Adaptive Wavelet Thresholding Algorithm. 2022 12th International Conference on CYBER Technology in Automation, Control, and Intelligent Systems (IEEE-CYBER), 2022: 480-485. (EI)</p> <p>11. 苏鹏, 郭强, 王思锴, 王美淳, 张雷雨. 基于分布计算的心电特征波检测算法研究. 仪器仪表学报, 2022, 43(11): 142-150. (EI)</p> <p>12. 苏鹏, 来钰梁, 张力, 刘霖, 谢实辉, 李剑. 定心矫形骨外固定机器人设计与分析. 仪器仪表学报, 2022, 43(11): 262-273. (EI)</p> <p>13. 苏鹏, 王思锴, 张力, 刘甜, 岳超, 张勤俭. 人体坐立运动的膝关节动力学研究. 生物医学工程学杂志, 2022, 39(05): 982-990. (EI)</p> <p>14. 卢达, 苏鹏*, 季润, 李宏亮, 郝育新, 樊瑜波. 人体仰卧位侧翻的动力学仿真及实验验证. 生物医学工程学杂志, 2019:1-8. (EI)</p> <p>15. 苏鹏, 卢达, 伦庆龙, 李剑, 徐晓钟, 樊瑜波. 基于运动轨迹图形拟合的辅助人体侧翻机构设计研究. 图学学报, 2020, 41(6): 1-8.</p> <p>16. 伦庆龙, 苏鹏*, 卢达, 李硕, 李剑. 辅助仰卧位侧翻过程压疮易发部位的生物力学建模与实验研究. 中国生物医学工程学报, 2022, 41(2):67-76.</p> <p>17. 李江, 苏鹏*, 冯东东, 崔力坤, 张勤俭, 刘宝国. 基于准确度评估的手术机器人术前摆位优化研究. 信息与控制, 2022, 51(2):1-23.</p> <p>18. 苏鹏, 樊瑜波, 苏宏伦, 潘国新, 单新颖, 李宏亮. 一种单旋转驱动三姿态变换的轮椅. 中国, ZL 2019203698422, 2019.12.27.</p> <p>19. 苏鹏, 卢达, 郝家祺, 宋言明, 张雷雨. 基于双凸轮机构的单驱动间歇推送装置. 中国, ZL 2017217656248, 2018.6.29</p> <p>20. 苏鹏, 伦庆龙, 李剑, 龙忠杰, 吴秋龙, 王思锴. 一种单驱动圆周多向同步拉伸机构. 中国, ZL2020212610076, 2021.01.15</p> <p>21. 苏鹏, 胡湘宇, 张力, 李剑, 李硕, 樊瑜波. 一种用于 Ilizarov 骨外固定器的定心旋转装置. 中国, ZL2020215094695, 2021.02.12,</p> <p>22. 杨洋, 苏鹏, 郑昱 编著, 机器人控制理论基础. 北京: 机械工业出版社, 2021.06 等</p>
<p>开授课程</p>	<p>本科生课程: 工程制图, 研究生课程: 文献阅读与写作、智能机械装备设计及应用</p>
<p>参加学术团体</p>	<ol style="list-style-type: none"> 1. 中国图学学会, 理事, 组织工作委员会委员兼秘书长、青年工作委员会委员 2. 中国生物材料学会, 骨外固定与(智能)矫形器专业委员会, 副主任委员 3. 国家肿瘤微创产业技术创新战略联盟, 头颈委员会委员、智能医用机器人学术委员会委员 4. 中国医学装备协会, 远程医疗与信息技术分会委员 5. 中国医药卫生文化协会, 医工融合分会委员 6. 中国老年学和老年医学学会, 老年慢病规范诊疗分会委员 7. 《图学学报》(核心期刊), 编委 8. 《应用基础与工程科学学报》(EI 期刊), 青年编委 9. 国际期刊《Micromachines》(SCI 期刊), Guest Editor 10. 国家自然科学基金评议专家、科技部国家科技专家库专家、北京市科技专家库专家