



姓名	龙忠杰	性别	男	职称	副教授
最后学历	研究生	最后学位	工学博士	获学位单位	日本福井大学
任硕导时间	2021	任博导时间	ASAP	E-mail	zhongjielong@bistu.edu.cn
所属学科 及学科方向	机械工程学科		研究方向 1	视觉三维成像与术中导航（医工融合）	
	智能制造（学硕） 智能制造与装备（专硕）		研究方向 2	机器人路径规划与策略（强化学习）	
工作经历	2020.12-今，北京信息科技大学机电工程学院，副教授 2016.11-2020.12，北京信息科技大学机电工程学院，讲师				
科研项目情况	(1) 2023.1-2025.12，北京市属高校优秀青年人才项目，主持 (2) 2021.1-2023.12，国家自然科学基金青年基金，主持，已结题 (3) 2020.1-2021.12，北京市自然科学基金青年基金，主持，已结题 (4) 2019.1-2020.12，北京市教委科研计划一般项目，主持，已结题 (5) 2022.1-2025.12，国家自然科学基金面上项目，第3成员				
主要科研成果	仅列近5年的一作/通讯： [1] Yongting Chi, Zhongjie Long* , Xianbo Zhang <i>et al.</i> Enhancing Accuracy of Surgical Stylus-Tip Tracking: A Comparative Calibration Study . <i>Measurement</i> , 2025, 242:115916. (Q1, TOP, IF= 5.2) [2] Zhongjie Long* , Yongting Chi, Xianbo Zhang <i>et al.</i> An EM-Tracked Approach for Calibrating the 3D Pose of Flexible Endoscopes . <i>Annals of Biomedical Engineering</i> , 2024, 52:1435-1447. (Q2, IF= 4.0) [3] Zhongjie Long* , Yongting Chi, Xiaotong Yu <i>et al.</i> ArthroNavi framework: stereo endoscope-guided instrument localization for arthroscopic minimally invasive surgeries , <i>Journal of Biomedical Optics</i> , 2023, 28(10):106002. (Q2, IF= 3.5) [4] Zhongjie Long , Yongting Chi*, Dejin Yang <i>et al.</i> Hemisphere Tabulation Method: An Ingenious Approach for Pose Evaluation of Instrument Using the Electromagnetic-based Stereo Imaging Method , <i>Micromachines</i> , 2023,14(2):446. (Q2, IF= 3.5) [5] Zhongjie Long* , Hengbing Guo, Kouki Nagamune <i>et al.</i> Development of an ultracompact endoscopic three-dimensional scanner with flexible imaging fiber optics , <i>Optical Engineering</i> , 2021, 60(11):114108. (Q4, IF= 1.3) [6] Zhongjie Long , Dianmin Zhang*, Hengbing Guo* <i>et al.</i> Automated segmentation of knee menisci from magnetic resonance images by using ATTU-Net: a pilot study on small datasets , <i>OSA Continuum</i> , 2021, 4(12):3096-3107. (Q4, IF= 1.6) [7] 龙忠杰 ;徐小力. 一种面向膝盖软骨移植术的术中器具位姿导航装置及方法[P]. ZL 201710676073.6, 发明授权日 2023.7.4 [8] 龙忠杰 ;池永汀,张鲜波,李典耕,杨德金,蒋周翔. 一种刚柔一体内窥镜三维位姿标定及运动追踪系统[P]. 2024-1-26, CN117442336A [9] 龙忠杰 ;池永汀;蒋周翔;杨德金;白龙;苏鹏;李典耕. 基于半球激光列表法的器具姿态评价方法[P]. 2022-11-4, CN115281850A 获取更多论文资讯，请访问个人主页： ResearchGate Google Scholar (需要红杏) ORCID				



获奖情况	(1) 2020 年度、2023 年度，机电工程学院“学术标兵” (2) 2017-2018 学年，北京信息科技大学“优秀班主任” (3) 2023 年北京市教育系统教职工优秀书画作品展，二等奖 (4) 入展“篆书源流”第二十一届北京书法篆刻精品展
开授课程	本科：《工科化学》
参加学术团体	(1) 期刊审稿人《Optics and Lasers in Engineering》、《Optics Letters》、《Applied Optics》、《Measurement》 《IEEE Transactions on Medical Robotics and Bionics》、《BioMedical Engineering OnLine》、 《Scientific Reports》、《World Journal of Gastroenterology》... (2) 国际会议审稿人 Medical Image Computing and Computer Assisted Intervention (MICCAI 2022) (3) 顾问委员会成员 International Conference on Biomedical Engineering (ICoBE 2021、ICoBE 2023) (4) 中国医药卫生文化协会-医工融合分会-委员 (5) 北京书法家协会会员（生活无处不艺术，科研亦然）