

姓名	郑一磊	性 别	女	出生年月	1994 年 3 月				
政治面貌	中共党员	现任职务	无	现在职称	讲师				
最后学历	博士研究生	最后学位	工学博士	获学位单位	北京航空航天大学				
任硕导时间		任博导时间		通讯地址	清河小营东路 12 号				
联系方式			E-mail	yileizheng@bistu.edu.cn					
所属专业及学科方向	机械工程			研究方向 1	智能人机交互				
	机器人技术			研究方向 2	脑机接口				
工作简历	2010.09-2014.06 北京交通大学 工学学士 2014.09-2017.03 北京航空航天大学 工学硕士 2019.12-2020.12 波士顿大学，生物医学工程系，访问学者 2017.09-2022.06 北京航空航天大学 工学博士								
科研项目情况	主要参与项目： 国家自然科学基金，基于触觉通道的注意力调控机理研究 国家重点实验室前沿自主课题，基于视听触多通道人机交互的神经调控机理研究 波士顿大学合作项目，面向新一代神经科学的研究的可穿戴模块化脑成像设备研制 航天某院预研项目，航天用关节轴承跑合系统研制								
主要科研成果	[1] Zheng Yilei, Tian Bohao, Zhang Yuru and Wang Dangxiao. fNIRS-based Adaptive Visuomotor Task Facilitates Sensorimotor Cortical Activation. Journal of Neural Engineering. 2022.19(4). (SCIE) [2] Zheng Yilei, Tian Bohao, Zhang Yuru and Wang Dangxiao. Effect of Force Accuracy on Hemodynamic Response: An fNIRS Study Using Fine Visuomotor Task. Journal of Neural Engineering. 2021.18(5). (SCIE) [3] Lümann v A., Zheng Yilei, Antonio O M., Yücel M. and Boas A D. et al. Towards Neuroscience of the Everyday World (NEW) using functional Near Infrared Spectroscopy. Current Opinion in Biomedical Engineering, 2021, 18(1). (SCIE) [4] Zheng Yilei, Wang Dangxiao and Zhang Yuru. et al. Enhancing Attention by Synchronizing Respiration and Fingertip Pressure: A Pilot Study Using Functional Near-Infrared Spectroscopy. Frontiers in Neuroscience. 2019. 11(13). (SCIE) [5] Zheng Yilei, Wang Dangxiao and Zhang Yuru. et al. Detecting Mind Wandering: An Objective Method via Simultaneous Control of Respiration and Fingertip Pressure. Frontiers in Psychology. 2019. 10(216). (SSCI) [6] Zheng Yilei, Wang Dangxiao and Wang Lijun. et al. Monitoring Neural Activity during Motion-Force Control Task Using Functional Near-Infrared Spectroscopy. IEEE World Haptics Conference. Tokyo, Japan. 2019. (EI) [7] 王丽君, 王党校, 郑一磊, 等. 基于力位协同控制的注意力状态客观监测方法. 中国科学: 信息科学, 2019. 49(4):422-435. [8] 王党校, 郑一磊, 李腾, 等. 面向人类智能增强的多模态人机交互. 中国科学: 信息科学, 2018, 48(4):449-465. [9] Zheng Yilei, Guo Weidong and Xie Yan. Dynamic Modeling of Spherical 5R Parallel Mechanism for Spherical Plain Bearing Running-in Equipment. The 4th IFTOMM Asian Conference on Mechanism and Machine Science. Guangzhou, China. 2016. (EI)								
获奖情况									
开授课程	专业导论、科研/企业案例分析、机器人感知技术								
参加学术团体	中国计算机学会人机交互专委会执行委员, 中国自动化学会, 中国生物医学工程学会								
备注									